

위고코리아(주)

홈페이지 : <http://www.wego-robotics.com>

E-mail : go.sales@wegokorea.kr

주소 : 경기도 용인시 기흥구 구성로 357, 용인테크노밸리 B동 513호

회사소개 : 위고(WeGo)주식회사는 대학 등의 교육기관과 연구소를 기반으로 4차산업혁명의 주력 제품군이라 할 수 있는 무인자율주행, 드론, 다관절로봇(협동로봇) 및 계측 장비를 다양한 알고리즘과 함께 공급하는 전문회사입니다. 더불어 최근 인공지능 기술을 통한 강화 학습, AR/VR을 통한 사물인터넷 기술 등의 분야에도 새로운 도전을 이어가고 있습니다.

Products

종류	WeCAR 2.0	LIMO	SCOUT 2.0
제품			
목적	교육목적, 교육교재와 프로그램 제공	실내자율주행 연구 및 교육용	연구용, 로봇팔 부착 용이
사이즈	525 × 305 × 315(mm)(W x H x D) 타이어 지름 : 4.02 인치 (102mm)	322 × 215 × 247(mm) (W x H x D)	930 × 699 × 349 (mm) (W x H x D)
자체중량	7 kg	4.2 kg	68 kg (± 0.5)
구동방식	소프트 구동, 다이렉트드라이브 4WD	4륜 독립구동, 전륜조향후륜구동	4륜 독립구동
모터	Brushless Motor BLDC 1800KV 2-pole Sensored Servo: 약-20°~20°(-0.34~0.34 rad)	Hub Motor	4 x 400W Brushless Servo Motor
페이로드	3Kg	4Kg	50Kg
최대속도	약 2.5 m/s 19980 RPM	약 2 m/s	1.5 m/s
배터리	제어기:Li-ion 16.8V 14000mAh 구동부:Li-Pol 3S1P 1.1V 15000mAh	5600mAh12V	24V30Ah (Standard) 24V60Ah (Optional)
지원언어	ROS	ROS1 / ROS2	Python, ROS, LabVIEW

* 자율주행 검증용 시뮬레이션 프로그램

SIMULATION



- 실제 자율주행 차량 주행에서 얻을 수 있는 Data를 가상환경에서 효율적이고 안전하게 수집할 수 있도록 만들어졌습니다.

제공되는 가상환경 데이터는 실제 센서 및 차량의 프로토콜과 동일, Image Processing, Path Planning 등 자율주행에 필요한 알고리즘을 가상에서 검증한 후 실제 차량에 빠르게 적용 가능합니다.

- 주행알고리즘(Control), 센서인터페이스(LiDAR, GPS), 비전처리(Image Processing), 딥러닝(Object Detection)이 가능하며, HW 플랫폼으로는 위고에서 제공되는 WeCAR(교육용) / ERP42(대회용)에 적용이 가능합니다.